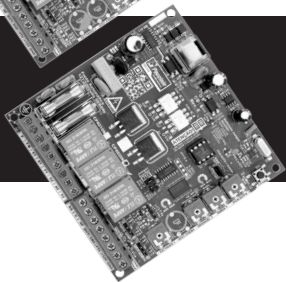
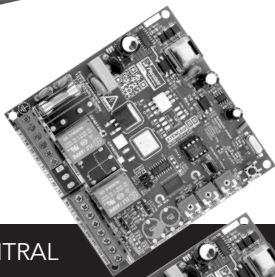


IMAGENS ILUSTRATIVAS.
IMÁGENES ILUSTRATIVAS.



CONFIGURANDO A CENTRAL
CONFIGURANDO LA CENTRAL

CP 4010F

CP 4020F

PROFISSIONAL COMO VOCÊ
PROFESIONAL COMO USTED

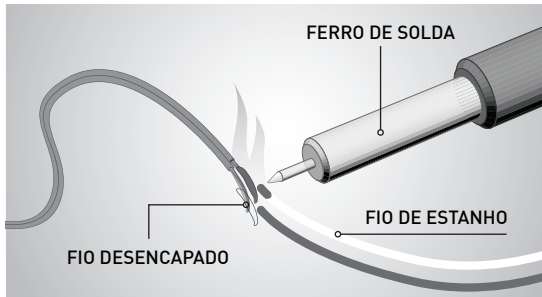


LEIA TODO O MANUAL ANTES DE INSTALAR
OU OPERAR ESTE PRODUTO.
GUARDE-O EM LOCAL SEGURO PARA FUTU-
RAS CONSULTAS!



ATENÇÃO!

Certifique-se de que as saídas não estejam em curto-circuito. Recomenda-se que sempre estanhe as extremidades de fios desencapados, afim de melhorar a condutividade, como demonstrado abaixo:



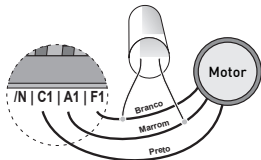
CARACTERÍSTICAS:

- Fonte chaveada automática de 90VCA/240VCA com saída externa 12Vcc/700mA;
- Receptora Peccinin 433,92 MHz 100% digital onboard, com auto ajuste de frequência;
- Preparada para controle remoto com rolling code Peccinin (anti-clonagem);
- Chaveadores de potência de alta robustez com dissipação de calor;

- Tecnologia i-Track (Configuração automática do percurso do portão);
- Rampa de partida suave;
- Embreagem eletrônica ajustável;
- Desaceleração ajustável;
- Tecnologia Soft Closing para Desaceleração suave, permitindo ajuste com 1/3 ou 1/2 da velocidade nominal do motor;
- Distância de frenagem automática;
- Fechamento automático (Pausa);
- Timer automático;
- Saída para módulo externo;

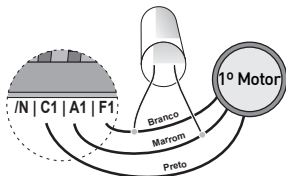
- Memória para até 250 controles remotos Peccinin com sistema Rolling Code;
- Rele auxiliar com saídas N.A. e N.F.; (Normalmente Aberto e Normalmente Fechado)
- Configurações para uso de sinaleira, luz de cortesia e fechadura magnética;
- Leds indicadores de fim de curso e fotocélula;
- Proteções de surto AC e DC;
- Freio eletrônico com ajuste de força.

ALIMENTAÇÃO DO MOTOR ÚNICO - CP 4010F



Obs: O capacitor deve ser conectado aos fios marrom e branco

ALIMENTAÇÃO DO MOTOR DUPLO - CP 4020F



Obs: O capacitor deve ser conectado aos fios marrom e branco, nos dois motores.

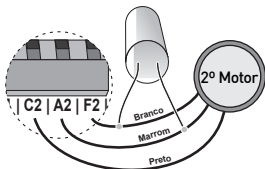
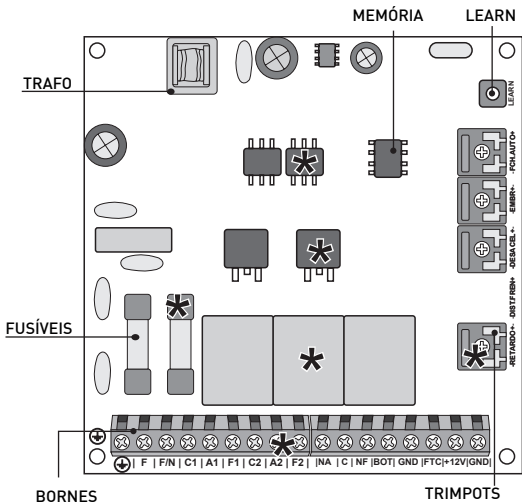



DIAGRAMA DE CONEXÕES (VISÃO GERAL)



***** Presente somente na central eletrônica CP 4020F

Bornes:**⊕ = Aterramento****F = Fase****F/N = Fase/Neutro****C1 = Comum do motor****A1 = Abre motor****F1 = Fecha motor****C2 = Comum do 2º motor (CP 4020F)****A2 = Abre do 2º motor (CP 4020F)****F2 = Fecha do 2º motor (CP 4020F)****NA = Contato normalmente aberto auxiliar****C = Comum auxiliar****NF = Contato normalmente fechado auxiliar****BOT = Botoeira****GND = Comum para BOT, FTC e +12Vcc****FTC = Focélula****+12V = + 12 Vcc**

1 - LIGANDO A CENTRAL

A central possui fonte chaveada, ou seja, opera tanto em 127V_{CA} ou 220V_{CA} de forma automática. Recomendamos utilizar sempre o terra, pois este aumenta a proteção contra surtos na rede elétrica. Conecte o terra no borne com o símbolo , ligue a energia da central através dos bornes de F e F/N (Fase e Fase/Neutro).

Observe o esquema de alimentação do motor, demonstrado na página 6, não esquecendo da ligação do capacitor motor.



DICA: O primeiro pulso da central será sempre de abertura, caso o portão feche ao invés de abrir, inverta os fios no borne de abre e fecha.

A central eletrônica ao ser ligada detectará a frequência da rede elétrica (50/60 Hz). Após a detecção, a central se ajustará automaticamente, sendo que ao término acionará o relé do motor e acenderá o LED de learn por três vezes.

ATENÇÃO! CUIDADOS NA INSTALAÇÃO



- Faça a instalação do equipamento com a central eletrônica desenergizada;
- Para proteção geral do automatizador deve-se utilizar um disjuntor conforme especificação do motor;
- Mantenha os controles remotos fora de alcance de crianças;
- Nunca toque nos componentes elétricos e eletrônicos com a central energizada;
- Não conecte o terra \oplus ao GND.

USO DA CENTRAL

- Não deixe nada apoiado sobre o cabo de alimentação de energia;
- Evite a exposição do cabo de alimentação, onde exista tráfego de pessoas;
- Não sobrecarregue as tomadas e extensões, pois isto pode provocar incêndio ou choque elétrico;
- Nunca deixe derramar qualquer tipo de líquido sobre a central eletrônica.

MANUTENÇÃO

- Não se deve fazer reparos na central eletrônica, pois você pode ficar exposto a voltagem perigosa ou outros riscos;
- Encaminhe todo tipo de reparo para uma assistência qualificada.



A MANUTENÇÃO INDEVIDA DO EQUIPAMENTO PODE CAUSAR GRAVES LESÕES!

2 - CONFIGURANDO A CENTRAL

Com a central ligada na rede elétrica, siga os procedimentos a seguir para a correta operação do sistema.

2.1. GRAVANDO UM CONTROLE REMOTO PECCININ

Para gravar um controle remoto Peccinin, siga os seguintes passos:

1 - Pressione o botão LEARN 1 vez. O LED LEARN permanecerá aceso;

2 - Pressione o botão do controle remoto a ser gravado. O LED piscará, aguardando confirmação;

3 - Pressione o botão do controle remoto novamente. O LED apagará, finalizando o processo com sucesso.

OBSERVAÇÕES:

a) Se no final do passo 2, o LED apagar, significará que não há espaço na memória para um novo controle remoto.

b) Se no passo 3 for pressionado um botão diferente do pressionado no passo 2, os dois serão gravados.

c) Se o controle a ser gravado já estiver na memória, a configuração anterior será sobreposta pela nova.

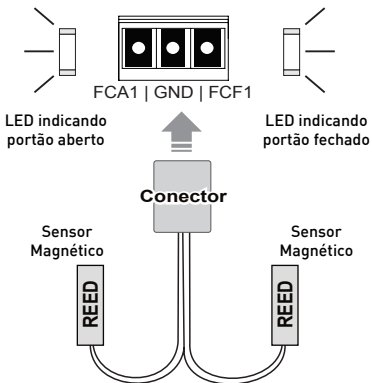
d) Se durante o passo 3 for utilizado um controle remoto diferente do passo 2, nenhum dos dois controles serão gravados.

2.2. APAGANDO TODOS OS CONTROLES REMOTOS

Para apagar todos os controles remotos

1 - Pressionar e manter pressionado o botão LEARN até que o LED apague.

2.3. INSTALANDO UM FIM DE CURSO



Para verificar se os bornes estão corretamente acionados e funcionando, aproxime um ímã do fim de curso (no caso do reed magnético) ou acione manualmente o fim de curso, este deverá acender o LED respectivo na central eletrônica (A CP4010F/CP4020F só aceita fim de curso do tipo N.A. normalmente aberto).



DICA: Se o fim de curso for instalado invertido basta inverter o conector na central.

2.4. AJUSTANDO A EMBREAGEM ELETRÔNICA



Esta configuração tem como finalidade ajustar a potência de saída para o motor, para que o mesmo tenha torque suficiente para deslocar o portão durante seu percurso, bem como não tenha torque suficiente para causar lesões sérias à uma pessoa em contato com o portão.

A embreagem eletrônica deve ser ajustada através do trimpot EMBR., rotacionando com uma chave philips ou fenda adequada, da seguinte forma: Coloque o trimpot em sua posição máxima e em seguida acione o controle remoto, depois disso ajuste o valor do trimpot obtendo-se um torque adequado para a operação.

2.5. CONFIGURANDO O SOFT CLOSING

A função Soft Closing refere-se à velocidade do motor após realizar a desaceleração até chegar no fim do curso.

Para habilitar o Soft Closing em 1/2 e 1/3 da velocidade nominal do motor, basta colocar o jumper auxiliar na letra “C” e pressionar o botão LEARN de acordo com a tabela a seguir.

Nº DE ACIONAMENTOS DO BOTÃO LEARN	VALOR DA FUNÇÃO	FUNÇÃO
1 VEZ	1/2 da Velocidade normal	Soft Closing
2 VEZES	1/3 da Velocidade normal (só para portões muito leves)	
3 VEZES	Desabilitar Soft Closing	

OBSERVAÇÕES:

- Após pressionar o botão LEARN com o número de vezes conforme a necessidade, o LED piscará com o referido número, indicando a configuração que foi definida.
- A Central Eletrônica sai de fábrica com Soft Closing desabilitado.
- Para apagar o percurso atual e gravar um novo percurso: Colocar o jumper auxiliar na posição “C”, pressionar o botão LEARN 3 vezes para apagar o percurso atual, em seguida pressiona o botão LEARN 1 ou 2 vezes dependendo da função desejada, conforme tabela anterior.



O jumper “C” deixa a central eletrônica em modo de configuração, fazendo com que a mesma não responda a nenhum comando, sendo assim o jumper “C” deve ser removido após a configuração, para que a central eletrônica volte a funcionar normalmente.

2.6. CONFIGURANDO FREIO ELETRÔNICO

A função Freio Eletrônico refere-se ao modo como o motor irá parar após chegar no fim de curso.

Para realizar o ajuste do parâmetro freio, basta colocar o jumper auxiliar na letra “C” e pressionar o botão LEARN de acordo com a tabela a seguir.

Nº DE ACIONAMENTOS DO BOTÃO LEARN	VALOR DA FUNÇÃO	FUNÇÃO
4 VEZES	Freio Fraco	Freio
5 VEZES	Freio Médio	
6 VEZES	Freio Forte	
7 VEZES	Desabilitar Freio	

OBSERVAÇÕES:

- Após pressionar o botão LEARN com o número de vezes conforme a necessidade, o LED piscará com o referido número, indicando a configuração que foi definida.
- A Central Eletrônica sai de fábrica com Freio desabilitado.

2.7. AJUSTANDO A DESACELERAÇÃO



A desaceleração é utilizada para suavizar a transição entre a velocidade nominal do motor e a velocidade lenta (soft closing).

Para regular a transição de desaceleração primeiramente ajuste o trimpot de DESACEL no valor máximo, em seguida pressione o controle remoto e verifique se o motor chega a parar antes de entrar na velocidade lenta, caso aconteça diminua de forma gradativa o trimpot de DESACEL e verifique novamente o percurso até encontrar uma transição suave.



DICA: Em automatizadores do tipo deslizando geralmente o trimpot de DESACEL no valor máximo já é suficiente.

OBSERVAÇÕES:

- Este ajuste somente poderá ser realizado, com a função Soft Closing habilitada.

2.8. COMPORTAMENTO DO PERCURSO

A central inicia o percurso em rampa de aceleração suave (Soft Start) para evitar impacto nas partes mecânicas.

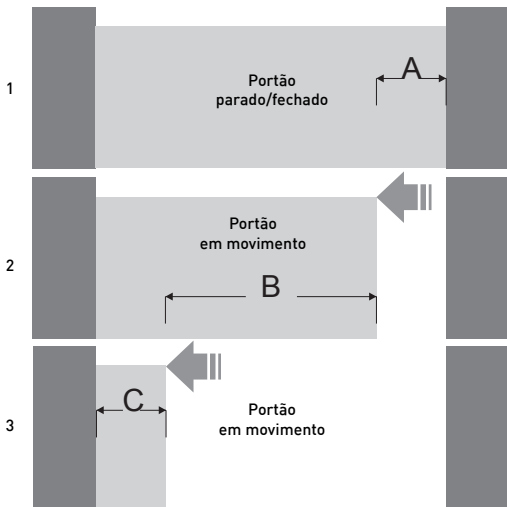
Após a partida suave, a central assume a força configurada pelo Trimpot “EMBREGEM”.

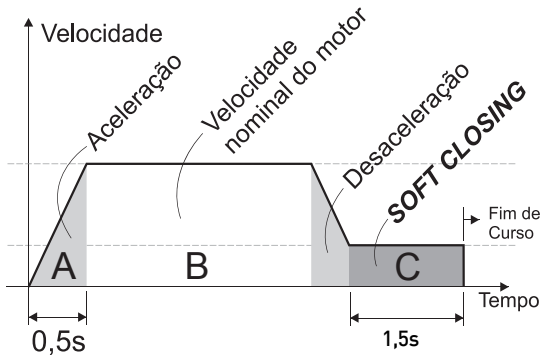
Se o Soft Closing estiver habilitado, a central irá desacelerar o portão próximo ao fim de curso para evitar impactos nas partes mecânicas.

OBSERVAÇÕES:

Após o modo Soft Closing entrar em operação, inicia-se a contagem do tempo definido, esperando-se encontrar o fim de curso. Caso este tempo estoure, a central entenderá que houve falha de fim de curso, desligando o motor para evitar superaquecimento.

A figura a seguir representa de forma gráfica, o comportamento do portão durante o percurso, considerando a rampa de aceleração, percurso nominal e rampa de desaceleração.





2.9. RETARDO - EXCLUSIVO PARA CP 4020F



Caso esteja utilizando a central dupla CP 4020F, esta função causa um retardo no acionamento entre os dois motores, sendo configurado através trimpot de retardo. Este recurso é limitado em 13 segundos no máximo.

2.10. FECHAMENTO AUTOMÁTICO (PAUSA)



O fechamento automático (PAUSA) permite ao usuário definir um tempo para que o portão feche automaticamente, sem a necessidade do fechamento ser feito através do controle remoto.

O tempo é ajustado pelo Trimpot FCH.AUTO, sendo que na posição máxima o tempo é de 120 segundos e na posição mínima, o tempo é “zero”, desabilitando a função. Outra forma de desabilitar a função é fechar o Jumper MAN/AUTO.

Caso o usuário necessite que o portão permaneça aberto por um tempo indeterminado, deve iniciar o fechamento do portão e interromper acionando o controle remoto, antes do fechamento completo. Neste ponto o fechamento automático fica desativado e o portão permanecerá nesta posição até um novo acionamento do controle remoto.

2.11. TROCANDO A MEMÓRIA

As centrais eletrônicas CP4010F e CP4020F, possuem memória compatível com os modelos de central eletrônica: CP4000, CP2010, PEC1000, CP4071, CP4030, CP4040 e CP4080.

Para utilizar uma memória antiga, sem perder controles remotos já gravados, basta desligar a central da rede elétrica, colocar a memória antiga na nova central eletrônica e religar a mesma na rede elétrica, nesse momento o LED piscará, indicando que a memória está sendo convertida. A central eletrônica estará pronta para uso, quando o LED parar de piscar.



As centrais antigas não funcionarão com as memórias convertidas para o novo formato.

3 - ESQUEMAS DE LIGAÇÕES EXTERNA

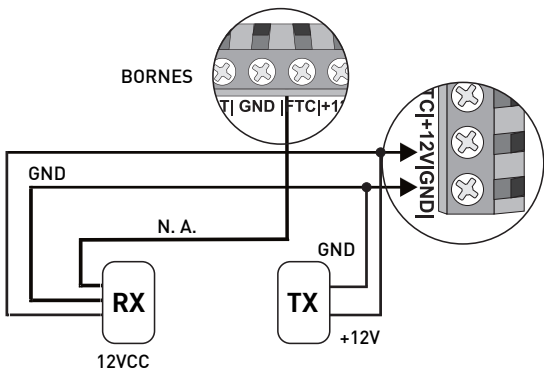
3.1. FOTOCÉLULA

A central pode alimentar fotocélulas de qualquer modelo da PECCININ, fornecendo até 700mA à 12Vcc para alimentação externa.



Na ligação de equipamentos externos como por exemplo a fotocélula, a bitola mínima do cabo deve ser de 0,5mm².

ESQUEMA DE LIGAÇÃO DA FOTOCÉLULA

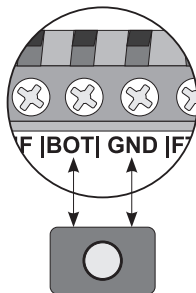


O uso de fotocélula como dispositivo de segurança é obrigatório! Consulte seu distribuidor para adquirir este item!

3.2. BOTOEIRA

As centrais eletrônicas CP 4010F e CP4020F, possuem entrada para botoeira, onde é possível realizar o acionamento da central eletrônica sem o uso do controle remoto.

A botoeira possui o mesmo princípio de funcionamento dos botões do controle remoto. Pressionando a botoeira é possível abrir, fechar ou parar o portão.



LIGAÇÃO DA BOTOEIRA

3.3. FUNÇÃO AUXILIAR

A função auxiliar configura o uso do relé auxiliar, com os seguintes modos através dos jumpers A e B:

- **Luz de cortesia:** Neste modo, o relé auxiliar é ativado durante 120 segundos, sempre que o pulso de abertura é gerado, seja por controle remoto ou botoeira. Poderá ser instalada uma lâmpada de até 300W/220V_{CA}, 180W/127V_{CA}.
- **Sinaleira:** Neste modo, o relé permanece ativado enquanto o portão estiver aberto.
- **Fechadura magnética:** Neste modo o relé auxiliar é ativado por 2 segundos no início da abertura do percurso.
- **Trava Eletromagnética:** Neste modo o relé auxiliar é ativado por 2 segundos no início da abertura do percurso e também no início da desaceleração, quando o automatizador está fechando.

SELEÇÃO DE MODO DA FUNÇÃO AUXILIAR



LUZ DE CORTESIA



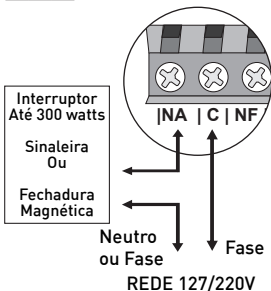
SINALEIRA



FECHADURA MAGNÉTICA



TRAVA ELETROMAGNÉTICA



OBS.: A saída auxiliar (AUX)
é somente um interruptor
(Não tem tensão).

4 - ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS

ALIMENTAÇÃO	Entrada	90 - 240V _{AC}
	Consumo máx. sem motor	25mA
	Fusível de proteção	5A - vidro 20mm
MOTOR	Tipo	Indução Monofásico
	Potência máx.	1/2cv - 370W
	Corrente máx.	4A
ENTRADAS E SAÍDAS	Entrada Botoeira	1 NA
	Entrada Fotocélula	1 NA com LED
	Entrada Fim de curso	2 NA com LED
	Ent./Saída Módulo externo	MD-T01 / MD-T02
	Saída auxiliar	12V _{CC} @ 700mA
	Saída Relé auxiliar	1 relé - 4 modos
RECEPTOR DE RF	Frequência	433,92MHz
	Modulação	OOK - 2,5Kbps
	Antena	Whip - 17cm
	Codificação	Rolling Code Peccinin
	Quantidade de controles	250 controles - 2 botões
GERAL	Dimensões	20 x 100 x 100mm
	Peso sem embalagem	80g
	Temperatura de operação	-10 ~ 80°C

Lea todo el manual antes de instalar u operar este producto.

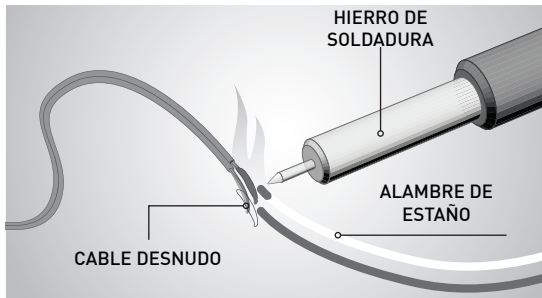


Guarde en local seguro para futuras consultas!

ATENCIÓN!



Asegúrese de que las salidas no estén en cortocircuito. Se recomienda que siempre estañe las extremidades de los cables desnudos con el objetivo de mejorar la conductividad, como se demuestra a continuación:



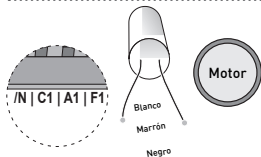
CARACTERÍSTICAS:

- Fuente llaveada automática de 90Vca/240Vca con salida externa 12Vcc/700mA;
- Receptora Peccinin 433,92 MHz 100% digital onboard, con auto ajuste de frecuencia;
- Preparada para control remoto con rolling code Peccinin (anti clonaje);
- Conmutadores de potencia de alta robustez con disipador de calor;

- Tecnología i-Track (Configuración automática del recorrido del portón);
- Rampa de partida suave;
- Embrague electrónico ajustable;
- Desaceleración ajustable;
- Tecnología Soft Closing para Desaceleración suave, permitiendo ajuste con $1/3$ o $1/2$ de la velocidad nominal del motor;
- Distancia de frenado automática;
- Cierre automático (Pausa);
- Timer automático;
- Salida para módulo externo;

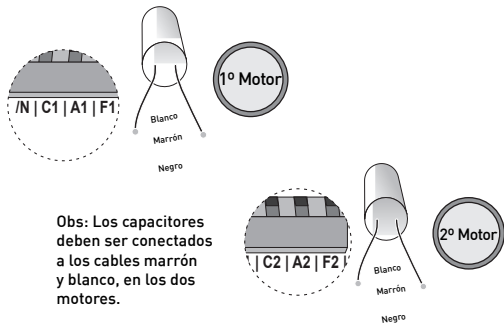
- Memoria para hasta 250 controles remotos Peccinin con sistema Rolling Code;
- Relé auxiliar con salidas N.A. y N.C.; (Normalmente Abierto y Normalmente Cerrado)
- Configuraciones para uso de semáforo, luz de cortesía y cerradura magnética;
- Leds indicadores de fin de recorrido y foto-célula;
- Protección de sobretensión AC y DC;
- Freno electrónico con ajuste de fuerza;

ALIMENTACIÓN DEL MOTOR ÚNICO – CP 4010F



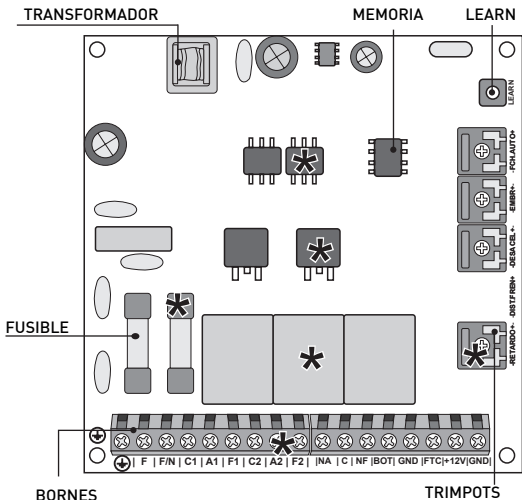
Obs: El capacitor debe ser conectado a los cables color marrón y blanco

ALIMENTACIÓN DEL MOTOR DUPLO – CP 4020F



Obs: Los capacitores deben ser conectados a los cables marrón y blanco, en los dos motores.


DIAGRAMA DE CONEXIONES (VISION GENERAL)



***Presente solamente en la central electrónica CP 4020F**

Bornes:**⊕ = Aterramiento****F = Fase****F/N = Fase/Neutro****C1 = Común del motor****A1 = Apertura de motor****F1 = Cierra el motor****C2 = Común del 2do motor (CP 4020F)****A2 = Abre el 2do motor (CP 4020F)****F2 = Cierra del 2do motor (CP 4020F)****NA = Contacto normalmente abierto auxiliar****C = Común auxiliar****NF = Contacto normalmente cerrado auxiliar****BOT = Botonera****GND = Común para BOT, FTC y +12Vcc****FTC = Focélula****+12V = +12 Vcc**

1 - CONECTANDO LA CENTRAL

La central posee fuente conmutada, o sea opera tanto en 127Vca o 220 Vca de forma automática. Recomendamos utilizar siempre la toma de tierra, porque este aumenta la protección contra sobretensión en la red eléctrica. Conecte la toma de tierra al borne con el símbolo , enciende la energía de la central a través de los bornes de F y F/N (Fase y Fase/Neutro).

Observe el esquema de alimentación del motor, demostrado en la página 6, no olvidando la conexión del capacitor motor.




Sugerencia: El primer pulso de la central será siempre de apertura, caso el portón cierre en vez de abrir, invierta los cables en el borne de abre y cierra.

La central electrónica al ser conectada detectará la frecuencia de la red eléctrica (50/60 Hz). Después de la detección, la central se ajustará automáticamente, siendo que al término accionará el relé del motor y encenderá el LED de Learn por tres veces..

ATENCIÓN! CUIDADOS EN LA INSTALACIÓN



- Haga la instalación del equipamiento con la central electrónica desenergizada;
- Para protección general del automatizador se debe utilizar un disyuntor conforme especificación del motor;
- Mantenga los controles remotos fuera de alcance de niños;
- Nunca toque en los componentes eléctricos y electrónicos con la central energizada;
- No conecte la toma de tierra  al GND.

USO DE LA CENTRAL

- No deje nada apoyado sobre el cable de alimentación de energía;
- Evite la exposición del cable de alimentación, donde haya tráfico de personas;
- No sobrecargue las tomas y extensiones, pues esto puede provocar incendio o choque eléctrico;
- Nunca deje derramar cualquier tipo de líquido sobre la central electrónica.

MANTENCION

- No se debe hacerse reparos en la central electrónica, porque usted puede quedar expuesto a voltaje peligroso u otros riesgos;
- Encamine todo tipo de reparo para una asistencia calificada.



UNA ASISTENCIA INDEBIDA DEL EQUIPAMIENTO PUEDE CAUSAR GRAVES LESIONES!

2 - CONFIGURANDO LA CENTRAL

Con la central conectada en la red eléctrica, siga los procedimientos a continuación para la correcta operación del sistema.

2.1. GRABANDO UN CONTROL REMOTO PECCININ

Para grabar un control remoto Peccinin, siga los siguientes pasos:

1 – Presione el botón LEARN una vez. El LED LEARN quedará encendido;

2 – Apriete el botón control remoto a grabarse. El LED guñará, aguardando confirmación;

3 – Apriete el botón del control remoto nuevamente. El LED apagará, finalizando el proceso con éxito.

OBSERVACIONES:

a) Caso al final del paso 2, el LED apagar, significará que no hay espacio en la memoria para un nuevo mando remoto.

b) Caso en el paso 3 se apriete un botón diferente del apretado en el paso 2, los dos se grabarán.

c) Caso el mando a grabarse ya está en la memoria, la configuración anterior se sobrepondrá por la nueva.

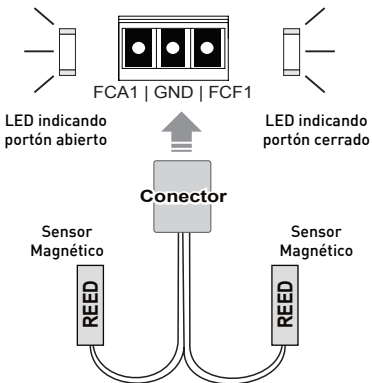
d) Caso durante el paso 3 se utilice un mando remoto distinto del paso 2, ningún de los dos mandos se grabarán.

2.2. APAGANDO TODOS LOS CONTROLES REMOTOS

Para apagar todos los mandos remotos

1 – Pressionar y mantener presionado el botón LEARN hasta que el LED se apague.

2.3. INSTALANDO UN FINAL DE RECORRIDO



Para verificar que los bornes están correctamente accionados y funcionando, aproxime un imán al final del carrera (en el caso del reed ser magnético) o accione manualmente el final de recorrido, éste deberá encender el LED respectivo en la central electrónica (La CP4010F / CP420F solo acepta final de recorrido del tipo N.A. normalmente abierto).



SUGERENCIA: Caso el final de carrera se instale invertido es solo invertir el conector en la central.

2.4. AJUSTANDO EL EMBRAGUE ELECTRÓNICO



Esta configuración tiene como finalidad ajustar la potencia de salida para el motor, para que éste tenga torque suficiente para desplazar el portón durante su recorrido, así como no tenga torque suficiente para causar lesiones serias a una persona en contacto con el portón.

El embrague electrónico debe ajustarse a través del trimpot EMBR., rotacionado con un destornillador Philips o plano adecuado, de la siguiente manera: Coloque el trimpot en su posición máxima y enseguida accione el mando remoto, después ajuste el valor del trimpot, obteniéndose un torque adecuado para la operación.

2.5. CONFIGURANDO EL SOFT CLOSING

La función Soft Closing se refiere a la velocidad del motor después de realizar la desaceleración hasta llegar el final del recorrido.

Para habilitar el Soft Closing en $\frac{1}{2}$ y $\frac{1}{3}$ de la velocidad nominal del motor, es solo poner el jumper auxiliar en la letra "C" y apretar el botón LEARN de acuerdo con el cuadro a continuación.

Nº DE ACCIONAMIENTOS DEL BOTÓN LEARN	VALOR DE LA FUNCIÓN	FUNCIÓN
1 VEZ	1/2 de la Velocidad normal	Soft Closing
2 VECES	1/3 de la Velocidad normal (solo para portones muy ligeros)	
3 VECES	Inhabilitar Soft Closing	

OBSERVACIONES:

- Después de presionar el botón LEARN con el número de veces conforme la necesidad, el LED parpadeara con el referido número, indicando la configuración que se definió.
- Por defecto, la Central Electrónica sale de fábrica con Soft Closing inhabilitado.
- Para apagar el recorrido actual y grabar un nuevo recorrido: Poner el jumper auxiliar en la posición “C”, apretar el botón LEARN 3 veces para apagar el recorrido actual, enseguida apriete el botón LEARN 1 o 2 veces dependiendo de la función deseada, conforme el cuadro anterior.



El jumper “C” deja la central electrónica en modo de configuración, haciendo con que éste no conteste a ningún mando, así el jumper “C” debe removerse después de la configuración, para que la central electrónica vuelva a funcionar normalmente

2.6. CONFIGURANDO FRENO ELECTRÓNICO

La función Freno Electrónico se refiere al modo como el motor irá para después llegar al final del recorrido.

Para realizar el ajuste del parámetro freno, es solo poner el jumper auxiliar en la letra "C" y apretar el botón LEARN de acuerdo con el cuadro a continuación.

Nº DE ACCIONAMIENTOS DEL BOTÓN LEARN	VALOR DE LA FUNCIÓN	FUNCIÓN
4 VECES	Freno Débil	Freno
5 VECES	Freno Mediano	
6 VECES	Freno Fuerte	
7 VECES	Inhabilitar Freno	

OBSERVACIONES:

- Después de apretar el botón LEARN con el número de veces conforme la necesidad, el LED guñará con el referido número, indicando la configuración que se definió.
- Por defecto, la Central Electrónica sale de fábrica con el Freno Inhabilitado.

2.7. AJUSTANDO LA DESACELERACIÓN



Se utiliza la desaceleración para suavizar la transición entre la velocidad nominal del motor y la velocidad lenta (Soft Closing).

Para reglar la transición de desaceleración primeramente ajuste el trimpot de DESACEL en el valor máximo, enseguida apriete el mando remoto y verifique que el motor llega a parar antes de entrar en la velocidad lenta, caso suceda, disminuya de forma gradual el trimpot de DESACEL y verifique nuevamente el recorrido hasta encontrar una transición suave.



OJO: En automatizadores del tipo deslizador general el trimpot de DESACEL en el valor máximo ya es suficiente.

OBSERVACIONES:

- Este ajuste solamente podrá realizarse, con la función Soft Closing habilitada.

2.8. COMPORTAMIENTO DEL RECURRIDO

La central inicia el recorrido en rampa de aceleración suave (Soft Start) para evitar impacto en las partes mecánicas.

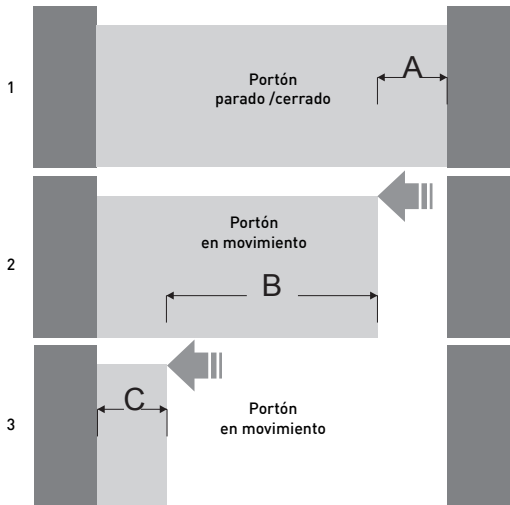
Después de la partida suave, la central asume la fuerza configurada por el Trimpot "EMBRAQUE".

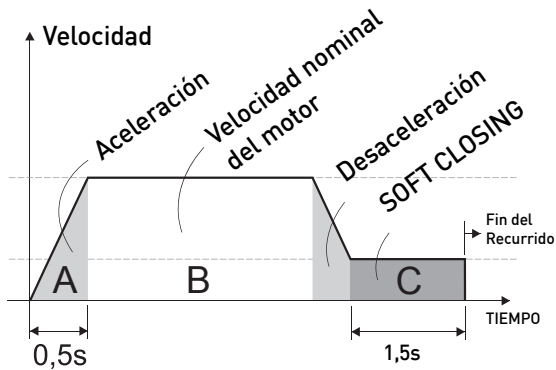
Caso el Soft Closing esté habilitado, la central desacelerará el portón acerca al final del recorrido para evitar impacto en las partes mecánicas.

OBSERVACIONES:

Después del modo Soft Closing entrar en operación, se inicia el recuento del tiempo definido, esperándose encontrar el final del recorrido. Caso este tiempo se exceda, la central entenderá que hubo fallo de final de recorrido, apagando el motor para evitar calentamiento excesivo.

La figura a continuación representa de forma gráfica, el comportamiento del portón durante el recorrido, considerando la rampa de aceleración, recorrido nominal y rampa de desaceleración.





2.9. RETARDO – EXCLUSIVO PARA CP 4020F



Caso se utilice de la central doble CP 4020F, esta función causa un retardo al accionamiento entre los dos motores, siendo configurado a través del trimpot de retardo.

Este recurso es limitado en 13 segundos al máximo.

2.10. CIERRA AUTOMÁTICO (PAUSA)



El cierre automático (PAUSA) permite al usuario definir un tiempo para que el portón cierre automáticamente, sin la necesidad de hacerse el cierre a través del mando remoto.

El tiempo se ajusta por el Trimpot FCH.AUT, siendo que en la posición máxima el tiempo es de 120 segundos y en posición mínima, el tiempo es “cero”, inhabilitando esta función. Otra forma de inhabilitar la función es cerrar el Jumper MAN/AUTO.

Caso el usuario necesite que el portón se mantenga abierto por un tiempo indeterminado, debe iniciar el cierre del portón e interrumpirlo accionando el mando remoto, antes del cierre completo. Es este punto el cierre automático queda desactivado y el portón se mantendrá en esta posición hasta un nuevo accionamiento del mando remoto.

2.11. CAMBIANDO LA MEMORIA

Las centrales electrónicas CP4010F y CP4020F, poseen memoria compatible con los modelos de central electrónica: CP 4000, CP2010, PEC1000, CP4071, CP4030, CP4040 y CP4080.

Para utilizar una memoria antigua, sin perder mandos remotos ya grabados, es solo apagar la central de la red eléctrica, colocar la memoria antigua en la nueva central electrónica y encenderla nuevamente en la red eléctrica, en ese momento el LED guiñará, indicando que la memoria se está convirtiendo. La central electrónica estará lista para uso, cuando el LED parar de guiñar.



Las centrales antiguas no funcionarán con las memorias convertidas para el nuevo formato.

3 - ESQUEMAS DE CONEXIONES EXTERNAS

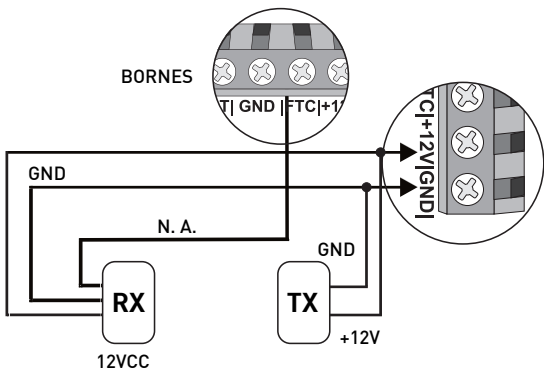
3.1. FOTOCÉLULA

La central puede alimentar fotocélulas de cualquier modelo de PECCININ, proveyendo hasta 700mA hasta 12Vcc para alimentación externa.



En la conexión de equipamientos externos como por ejemplo la fotocélula, el diámetro mínimo del cable debe ser de 0,5 mm²

ESQUEMA DE CONEXIÓN DE LA FOTOCÉLULA

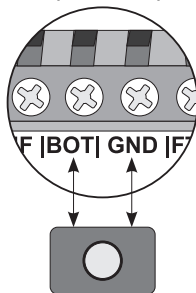


¡El uso de fotocélula como dispositivo de seguridad es obligatorio! ¡Consulte su distribuidor para adquirir este ítem!

3.2. BOTÓN

Las centrales electrónicas CP 4010F y CP4020F, poseen entrada para botones, donde puede realizarse el accionamiento de la central electrónica sin el uso del mando remoto.

Los botones poseen el mismo principio de funcionamiento de los botones del mando remoto. Apretando los botones puede abrirse, cerrarse o pararse el portón.



CONEXIÓN DEL BOTÓN

3.3. FUNCIÓN AUXILIAR

La función auxiliar configura el uso del relé auxiliar, con los siguientes modos a través de los jumpers A y B:

- **Luz de cortesía:** En este modo, se activa el relé auxiliar durante 120 segundos, siempre que se genera el pulso de apertura, sea por el mando remoto o botones. Podrá instalarse una lámpara de hasta 300W/220Vca, 180W/127Vca.
- **Señales Luminosas:** En este modo, el relé se mantiene activado mientras el portón está abierto.
- **Cierre magnético:** En este modo, se activa el relé auxiliar por 2 segundos al inicio de la apertura del recorrido.
- **Traba Electromagnética:** En este modo se activa el relé auxiliar por 2 segundos al inicio de la apertura del recorrido y también al inicio de la desaceleración, cuando el automatizador está cerrando.

SELECCIÓN DE MODO DE LA FUNCIÓN AUXILIAR



LUZ DE CORTESÍA



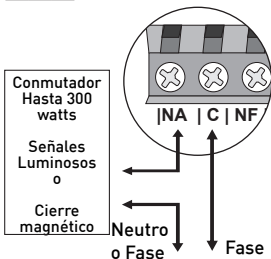
SEÑALES LUMINOSOS



CIERRE MAGNÉTICO



TRABA ELECTROMAGNÉTICA



OBS.: La salida auxiliar (AUX) es solamente un conmutador (No hay tensión).

4 - ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

ALIMENTACIÓN	Entrada	90 - 240V _{AC}
	Consumo máximo sin motor	25mA
	Fusible de protección	5A - vidrio 20mm
MOTOR	Tipo	Inducción Monofásico
	Potencia máxima	1/2cv - 370W
	Corriente máxima	4A
ENTRADAS Y SALIDAS	Entrada botones	1 NA
	Entrada Fotocélula	1 NA con LED
	Entrada Fin de recorrido	2 NA con LED
	Ent. / Salida Módulo externo	MD-T01 / MD-T02
	Salida auxiliar	12V _{CC} @ 700mA
	Salida Relé auxiliar	1 relé - 4 modos
RECEPTOR DE RF	Frecuencia	433,92MHz
	Modulación	OOK - 2,5Kbps
	Antena	Whip - 17cm
	Codificación	Rolling Code Peccinin
	Calidad de mandos	250 mandos – 2 botones
GENERAL	Dimensiones	20 x 100 x 100mm
	Peso sin envase	80g
	Temperatura de operación	-10 ~ 80°C

